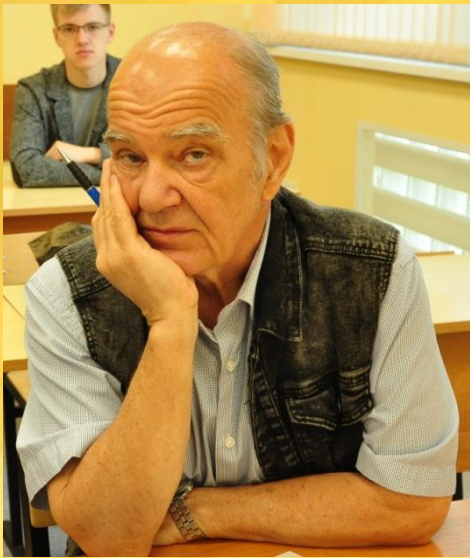
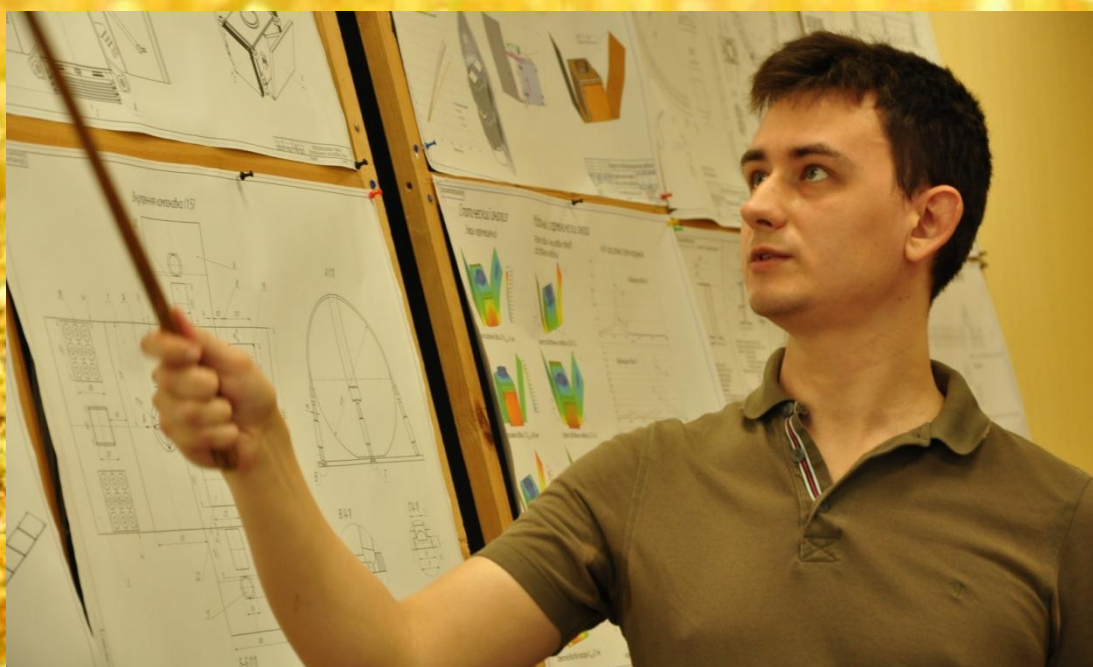


15.06.2022. Заседание ГЭК в группе АК1-121











15.06.2022. Заседание ГЭК в группе АК4-121 и АК4-122











22.06.2022. Заседание ГЭК в группе АК1-121







22.06.2022. Заседание ГЭК в группе АК2-121

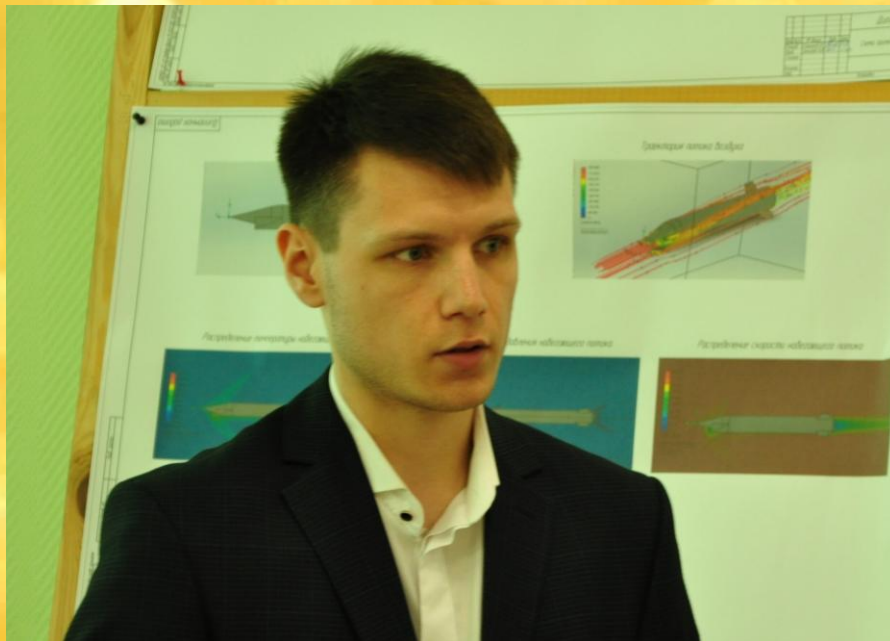




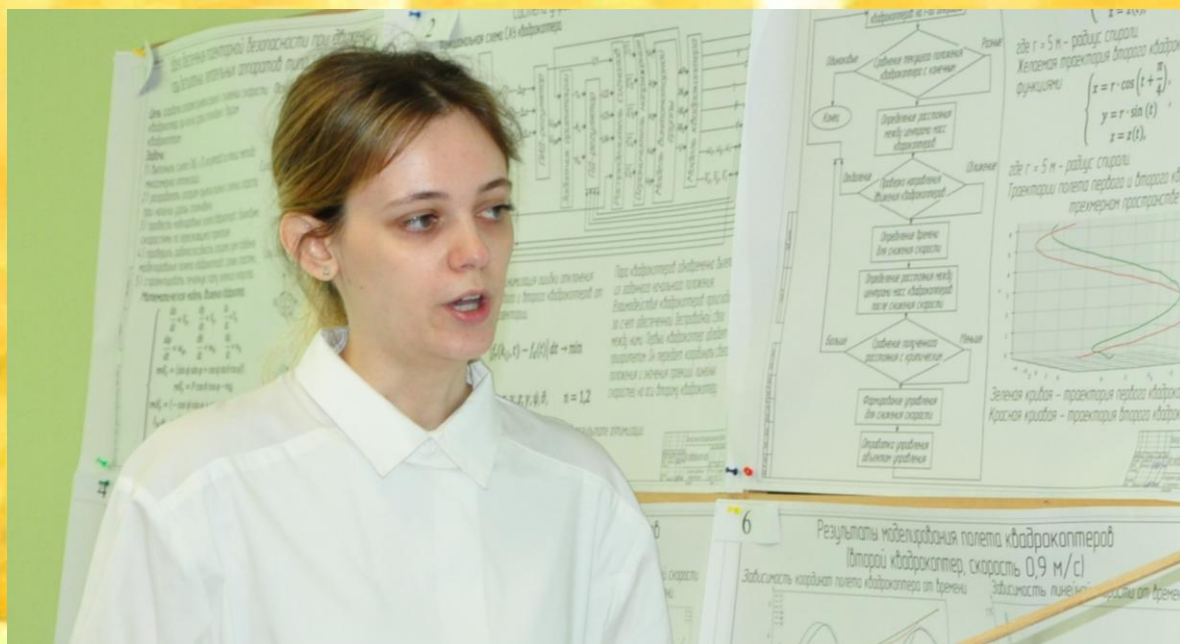


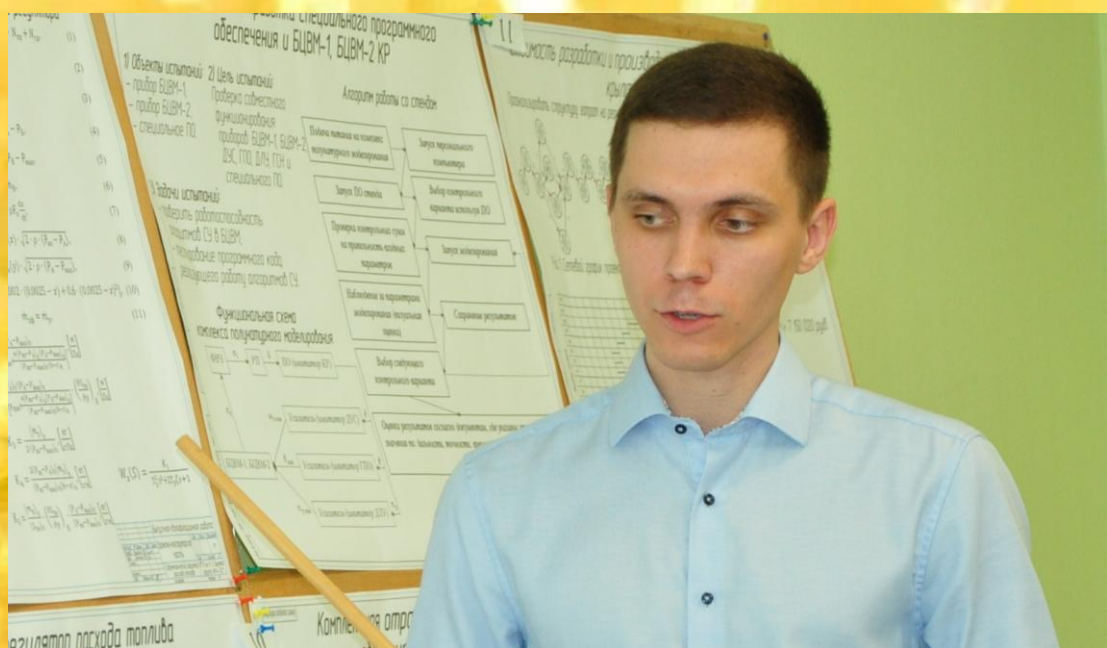
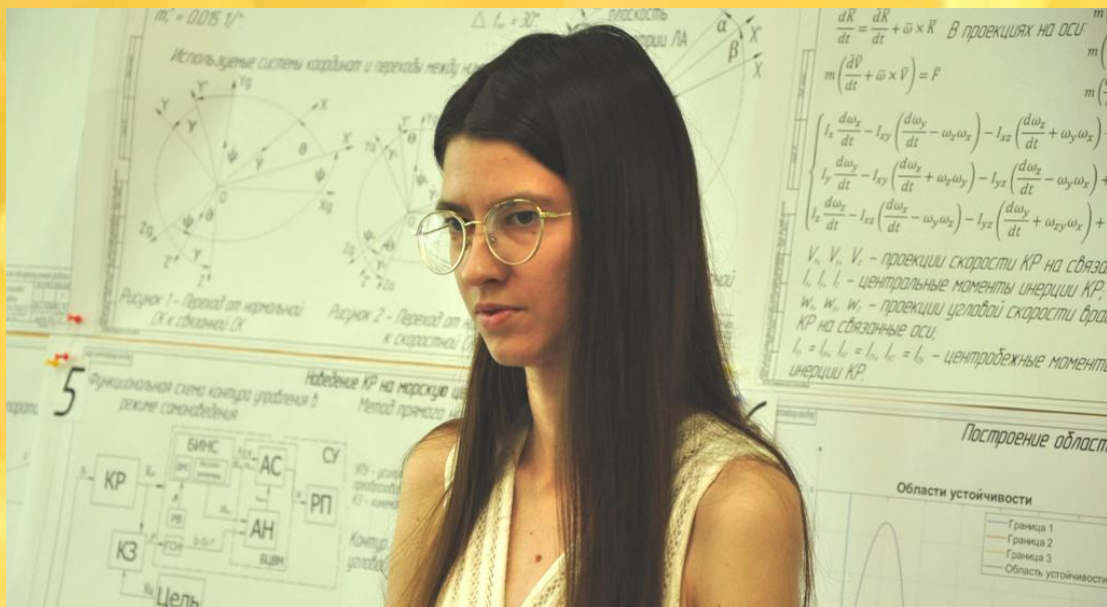






22.06.2022. Заседание ГЭК в группах АК4-121 и АК4-122







беспилотного летательного аппарата

Решаемые задачи

- Провести сравнение методов и систем навигации
- Исследовать принцип работы системы маршрутной навигации
- Разработать алгоритм предобработки радиолокационных изображений
- Оценить работу системы

Исходные данные

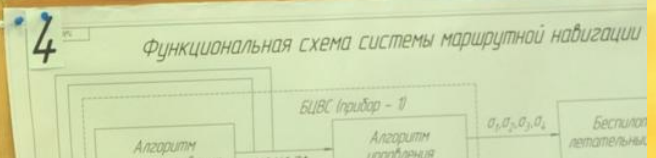
- Данные с беспилотной инерциальной навигационной системы
- Математическая модель системы навигации и ее управления движением
- Радиолокационные изображения опорных участков местности и эталонных изображений

Гринвичский меридиан

Углы наклона радиолокационной антенны

O_x, O_y, O_z - инерциальная система координат
 O_x, O_y, O_z - земная система координат
 Ox, Oy, Oz - стартовая система координат

λ - долгота
 φ - широта



2 Синтез системы стабилизации крылатой ракеты. Постановка задачи

Цель работы: Разработать систему стабилизации крылатой ракеты.

Исходные данные:

- Данные о параметрах ракеты: масса, длина, площадь крыла, момент инерции.
- Данные о параметрах полета: скорость, высота, угол атаки.
- Данные о параметрах системы: частота, амплитуда, фазовый сдвиг.

Решаемые задачи:

- Разработать математическую модель системы стабилизации.
- Исследовать принцип работы системы стабилизации.
- Разработать алгоритм стабилизации.
- Оценить работу системы.

Исходные данные:

- Математическая модель системы стабилизации.
- Данные о параметрах полета.
- Данные о параметрах системы.

Решаемые задачи:

- Разработать математическую модель системы стабилизации.
- Исследовать принцип работы системы стабилизации.
- Разработать алгоритм стабилизации.
- Оценить работу системы.



5 Алгоритм селекции береговой линии

Цель работы: Разработать систему селекции береговой линии.

Исходные данные:

- Математическая модель радиолокационной карты.
- Математическая модель радиолокационной карты.
- Математическая модель радиолокационной карты.

Решаемые задачи:

- Разработать математическую модель системы селекции.
- Исследовать принцип работы системы селекции.
- Разработать алгоритм селекции.
- Оценить работу системы.

Исходные данные:

- Математическая модель радиолокационной карты.
- Математическая модель радиолокационной карты.
- Математическая модель радиолокационной карты.

Решаемые задачи:

- Разработать математическую модель системы селекции.
- Исследовать принцип работы системы селекции.
- Разработать алгоритм селекции.
- Оценить работу системы.

